


**IŞIK ÜNİVERSİTESİ**  
**Makina Mühendisliği Bölümü**  
**Personel Bilgileri**

A. KİŞİSEL BİLGİLER		
Ünvanı	Doç. Dr.	
Adı Soyadı	Erkin Dinçmen	
Doğum Yeri ve Yılı	Trabzon, 1978	
e-Posta / Kişisel Web Sayfası	erkin.dincmen@isikun.edu.tr	
Çalışma Alanı	Sistem Dinamiği ve Kontrol	
Yabancı Dil	İngilizce, Almanca	

B. EĞİTİM			
	Tarih	Alan	Kurum
Doktora	2011	Makine Mühendisliği	İstanbul Teknik Üniversitesi
Yüksek Lisans	2003	Makine Mühendisliği	İstanbul Teknik Üniversitesi
Lisans	2000	Makine Mühendisliği	İstanbul Teknik Üniversitesi
Önlisans			

C. AKADEMİK		
Ünvan	Tarih	Kurum
Profesör		
Doçent	2019	Işık Üniversitesi
Doktor Öğretim Üyesi	2011	Işık Üniversitesi
Öğretim Görevlisi		
Araştırma Görevlisi		

D. MESLEKİ DENEYİM	
Yıl	
<b>a. Yurtiçi</b>	
2011 –	Işık Üniversitesi, Makine Mühendisliği Bölümü Öğretim Üyesi
2006 – 11	Araştırmacı, İTÜ Mekar Laboratuvarı
2002 – 2003	Proje Asistanı, Arçelik A.Ş.
<b>b. Yurt dışı</b>	

E. İDARİ GÖREVLER	
<b>a. Işık Üniversitesi</b>	
2019-	Fakülte Yönetim Kurulu Üyeliği
2019-	Fakülte Kurulu Üyeliği
<b>b. Diğer Eğitim Kuruluşları</b>	

F. ENDÜSTRİ DENEYİMİ		
Yıl	Kuruluş	Görev
2002-2003	Arçelik A.Ş.	Ar-Ge Proje Asistanı

G. VERDİĞİ DERSLER	
a. Işık Üniversitesi	b. Diğer Eğitim Kuruluşları
Dinamik Sistemlerin Modellenmesi ve Kontrolü	
Mühendislikte Hesaplamalı Yöntemler	
Taşıt Dinamiği	
Elektrikli ve Hibrit Araç Teknolojisi	
Dinamik	
Katı Mekaniğine Giriş	
Endüstriyel Otomasyon	

H. İLGİ ALANLARI
Araç Dinamiği ve Kontrolü
Ekstremumu Arama Kontrolü
Kayma Kipli Kontrol ve Uygulamaları
Makine Öğrenmesi

I. YÖNETİLEN LİSANSÜSTÜ TEZ SAYILARI	
Yüksek Lisans	2
Doktora	

J. YAYINLAR						
Türü	SCI-Exp Uluslararası Makale	Diğer Uluslararası Makale	Ulusal Hakemli Makale	Uluslararası Bildiri	Ulusal Bildiri	Kitap / Kitapta Bölüm (Çeviri Dahil)
Sayıları	6	2		9		1
SCI-Exp Toplam Atıf Sayısı	71					
Önemli Yayınları						
Dincmen, E., 2019, A Source Seeking Algorithm with Application to a Quadcopter Model, <i>Optimization and Robotic Applications</i> , 1-26, Nova Science Publishers, ISBN: 978-1-53616-525-8.						
Dincmen, E., 2018, Extremum seeking dead-zone pre-compensator for an industrial control system, <i>Automatisierungstechnik</i> , 66(6), 471-482.						
Dincmen, E., Altinel, T., 2018, An emergency braking controller based on extremum seeking with experimental implementation, <i>International Journal of Dynamics and Control</i> . 6(1), 270-283.						
Dincmen, E., 2017, Design of a global extremum seeking algorithm for an omni-directional robot model, <i>Journal of Control Engineering and Applied Informatics</i> , vol. 19, no. 2, pp. 111-121.						
Dincmen, E., 2017, Extremum seeking control of uncertain systems, <i>TWMS J. of Appl. and Eng. Math</i> , vol. 7, no. 1, pp. 131-141.						
Dincmen, E., 2017, A Gain-Switched Self Optimizer for Braking Controller, <i>International Journal of Adaptive Control and Signal Processing</i> , vol. 31, no. 6, pp. 953-968						
Dincmen, E., Guvenc, B. A., Acarman T., 2014, Extremum Seeking Control of ABS Braking in Road Vehicles with Lateral Force Improvement, <i>IEEE Transactions on Control Systems Technology</i> , vol. 22, no:1, pp. 230-237.						
Dincmen, E., Guvenc, B. A., 2012, A Control Strategy for Parallel Hybrid Electric Vehicles Based On Extremum Seeking, <i>Vehicle System Dynamics</i> , vol. 50, no. 2, pp. 199-227.						

K. ARAŞTIRMA DENEYİMİ						
Proje Sayıları	DPT Projeleri	TÜBİTAK Projeleri	SANTEZ Projeleri	BAP Projeleri	AB Projeleri	Diğer Projeler
Yürütücü		1				
Araştırmacı	2	1				

L. HAKEMLİKLER								
	SCI-Exp Dergileri	Diğer Dergiler		Sempozyum		Ar-Ge Projeleri		
		Ulusal	Uluslararası	Ulusal	Uluslararası	ARDEB	TEYDEB	Uluslararası
Sayıları	41		4		10	1	1	

L. FİKRİ HAKLAR			
Patent Sayısı	Faydalı Model Sayısı	Endüstriyel Tasarım Sayısı	Diğer (.....) Sayısı

M. ÜYE OLUNAN MESLEKİ KURULUŞLAR
Otomatik Kontrol Türk Milli Komitesi (TOK)
TMMOB Makine Mühendisleri Odası